**Objetivo:**

O nosso objetivo é utilizar o ultrassônico HC-SR04 com o buzzer. O que pretendemos é que com uma determinada frequência, o buzzer apita.

**Materiais:**

A seguir será passada toda a lista de componentes e materiais que foi usado nesse projeto;

* Arduino uno;
* Ultrasonic;
* Cabo USB;
* Jumpers;
* Protobord;
* Buzzer;
* Resistor;

**Montagem:**

Conectamos o Ultrasonic e o buzzer na protoboard e com o resistor e os jumpers os conectamos ao Arduino.

**Código:**

Novamente incluímos a biblioteca ultrasonic.

Em seguida começamos a definir os pinos no arduino para os componentes que estamos utilizando, onde fara o código executar uma vez, declaramos as variáveis e lemos o sensor, logo em seguida vamos para as condições. Assim, definimos que o buzzer apitará a medida que detecta uma presença, apitará com um delay de 150 caso detecte algo bem perto e apitará com um delay de 250 caso esteja mais distante.